



「状態遷移表のリバースモデリングへの適用」

2013年11月21日

状態遷移設計研究会

キャッツ株式会社 竹田彰彦



一般社団法人

組込みシステム技術協会

Japan Embedded Systems Technology Association

© Japan Embedded Systems Technology Association 2013



■ソフト開発の傾向

- 短い期間で開発(改修)を終了させて、納品しなければならない。
- 当然のことながら、不具合を発生させてはならない。
- 対象とする製品のコードサイズが大きくなってきている。
- 長年利用しているコードを対象にするので、追加/改修が複数回行われている。
- 改修を担当する技術者(会社)も違うこともある。
- ドキュメントは初期バージョンのものはあるが、ドキュメント修正時間が確保できないのでメンテナンスできない。ソースコードが最新の仕様書(!)ということも。



ソースコードのブラックボックス化が進行中！

開発/改修を強行すると。。。

- 改修内容について確認しようとしても、正しいかどうか判断できない可能性
- 改修時に不具合を作り込む可能性
- 改修に問題はなくても、対象外の機能に影響を与える可能性
- 改修の結果、潜在していた不具合が発現する可能性



一般社団法人

組み込みシステム技術協会

Japan Embedded Systems Technology Association



オブジェクト指向設計、モデルベース開発、コンポーネント開発、ソフトウェアプロダクトライン開発など効率化を謳った手法は、様々ある。

しかしながら、開発プロセス、設計手法の移行は進まない。

レガシーコードの存在が足かせになっている！

派生開発が主流の開発で、既存コードの設計を踏襲せざるを得ない。

■リバースエンジニアリング

そこで今、注目を集めているのが「リバース・エンジニアリング」
リバース・エンジニアリングとは、現行のシステム(ソースコードやデータベース)を解析し、その仕様を明らかにする技術。



一般社団法人

組込みシステム技術協会

Japan Embedded Systems Technology Association



組込みシステムで状態遷移設計は普遍的なモデル手法。
レガシーコードの中には、状態遷移が必ずあるはず。
それを、見つけられれば・・・



■【仮説】

「フラグがある所に、状態はある。!!」

■ 2013年度のテーマ

「状態遷移表のリバースモデリングへの適用」

⇒レガシーコードから、状態を抽出し状態遷移表モデルを
導出する手法の研究。



一般社団法人

組込みシステム技術協会

Japan Embedded Systems Technology Association

■ 状態変数の定義

- 状態変数は有限個である。
- 状態変数は、内部で更新される。

■ イベント変数の定義

- イベント変数は、外部から渡される。
- 状態変数を更新するアクションの対応判定変数はイベント変数である。
- イベント変数は内部では更新されない

リバースモデリングの原理



一般社団法人

組込みシステム技術協会

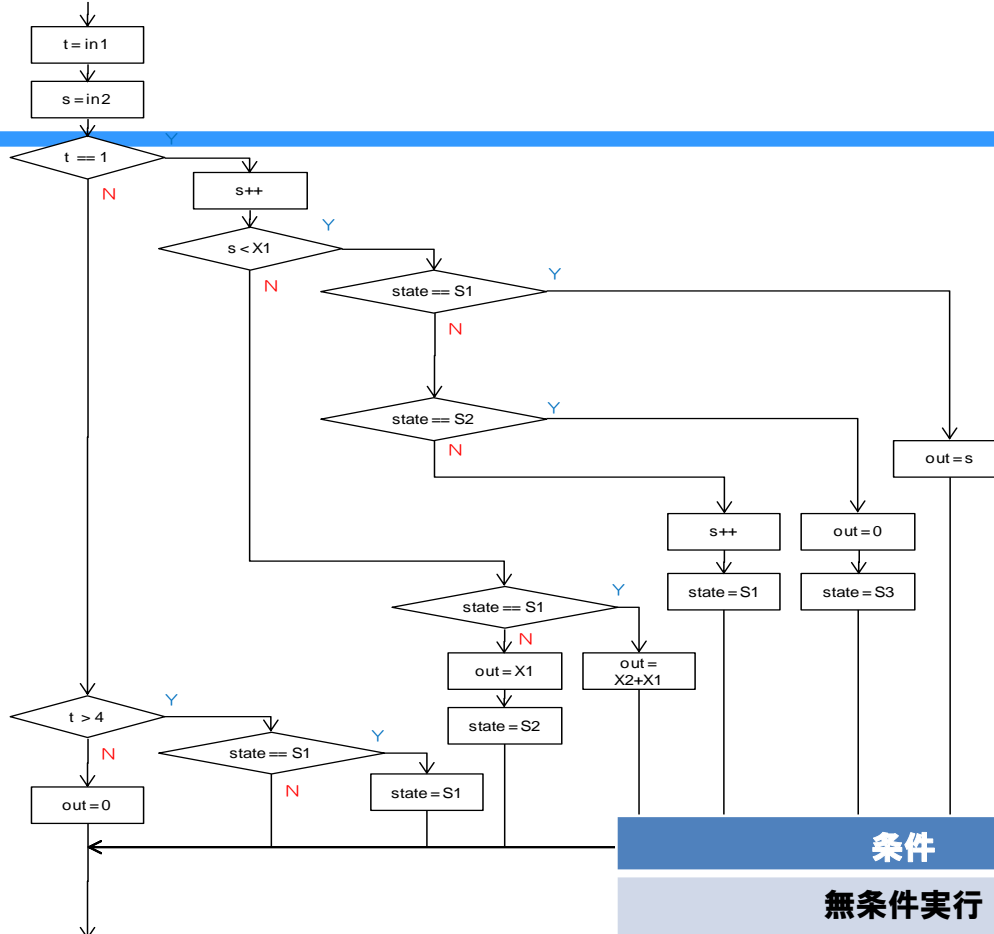
Japan Embedded Systems Technology Association



```
extern int in1,in2
int state;
#define S1 1
#define S2 2
#define S3 3
#define X1 5
#define X2 T1*2
int out
```

```
void task(void)
{
    int t,x;

    t = in1;
    s = in2;
    if ( t == 1 ) {
        s++;
        if ( s < X1 ) {
            if ( state == S1 ){
                out = s;
            }
            else if ( state == S2 ){
                out = 0;
                state = S3
            }
            else{
                s++;
                state = S1;
            }
        }
        else {
            if ( state == S1 ){
                out = X2+X1;
            }
            else{
                out = X1;
                state = S2
            }
        }
    }
    else if ( t > 4 ){
        if ( state == S1 ){
            out = s;
        }
    }
    else{
        out = 0;
    }
}
```



条件			処理
無条件実行			T=in1,S=in2
T==1			S++
	S<X1	State==S1	(Out=S)
		State==S2	(Out=0),State=S3
		else	S++,State=S1
	else	State==S1	(Out=X2+X1)
else		(Out=X1),State=S2	
T>4	Sate==S1		(Out=S)
else			(Out=0)

条件分岐をif－else構造でモデル化
For、whileのloop構造は処理とする
SW、caseもif－else構造にモデル置換
条件のない処理は無条件実行イベント



条件			処理
無条件実行			T=in1,S=in2
T==1			S++
	S<X1	State==S1	(Out=S)
		State==S2	(Out=0),State=S3
		else	S++,State=S1
	else	State==S1	(Out=X2+X2)
		else	(Out=X1),State=S2
T>4	Sate==S1		(Out=S)
	else		(Out=0)



条件			処理
無条件実行			T=in1,S=in2
T==1			S++
	S<X1	State==S1	(Out=S)
		State==S2	(Out=0),State=S3
		else	S++,State=S1
	else	State==S1	(Out=X2+X1)
		else	(Out=X1),State=S2
T>4	Sate==S1		(Out=S)
	else		/
else			(Out=0)

条件分岐をif－else構造でモデル化

強制的にelseを追加





条件		処理
無条件実行		T=in1,S=in2
T==1	S++	
	S<X1	State==S1 (Out=S)
		State==S2 (Out=0),State=S3
		else S++,State=S1
	else	State==S1 (Out=X2+X1)
		else (Out=X1),State=S2
T>4	State==S1 (Out=S)	
	else /	
else		(Out=0)



StateはS1,S2,S3の有限値
Else条件を置換

条件		処理
無条件実行		T=in1,S=in2
T==1	S++	
	S<X1	State==S1 (Out=S)
		State==S2 (Out=0),State=S3
		State==S3 S++,State=S1
		State==S1 (Out=X2+X1)
	else	State==S2 (Out=X1),State=S2
		State==S3 (Out=X1),State=S2
	T>4	
	State==S1 (Out=S)	
	State==S2 /	
	State==S3 /	
else		(Out=0)

条件			State		
			S1	S2	S3
無条件実行			T=in1,S=in2	T=in1,S=in2 2	T=in1,S=in2 2
T==1			S++	S++	S++
	S<X1		(Out=S)	/	/
			/	(Out=0),State=S3	/
			/	/	S++,State=S1
	else		(Out=X2+X1)	/	/
			/	(Out=X1),State=S2	/
			/	/	(Out=X1),State=S2
	T>4			(Out=S)	/
		/	/	/	
		/	/	/	
else			(Out=0)	(Out=0)	(Out=0)

Stateは有限個の変数
内部更新がある
Stateを状態変数として定義

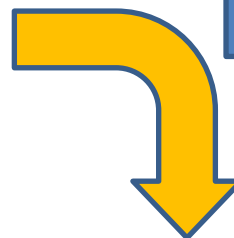
Sは状態の更新があるので
イベントと等価の条件である
Tは、単なる条件である

		State		
		S1	S2	S3
無条件実行		T=in1,S=in2	T=in1,S=in2	T=in1,S=in2
T==1		S++	S++	S++
	S<X1	(Out=S)	(Out=0),State=S3	S++,State=S1
	else	(Out=X2+X1)	(Out=X1),State=S2	(Out=X1),State=S2
T>4		(Out=S)	/	/
else		(Out=0)	(Out=0)	(Out=0)



		State		
		S1	S2	S3
無条件実行		T=in1,S=in2	T=in1,S=in2	T=in1,S=in2
T==1		S++	S++	S++
	S<X1	(Out=S)	(Out=0),State=S3	S++,State=S1
	else	(Out=X2+X1)	(Out=X1),State=S2	(Out=X1),State=S2
	T>4	(Out=S)	/	/
	else	(Out=0)	(Out=0)	(Out=0)

状態遷移表モデルの範囲



	State		
	S1	S2	S3
S<X1	(Out=S)	(Out=0), State=S3	S++, State=S1
else	(Out=X2+X1)	(Out=X1), State=S2	(Out=X1), State=S2



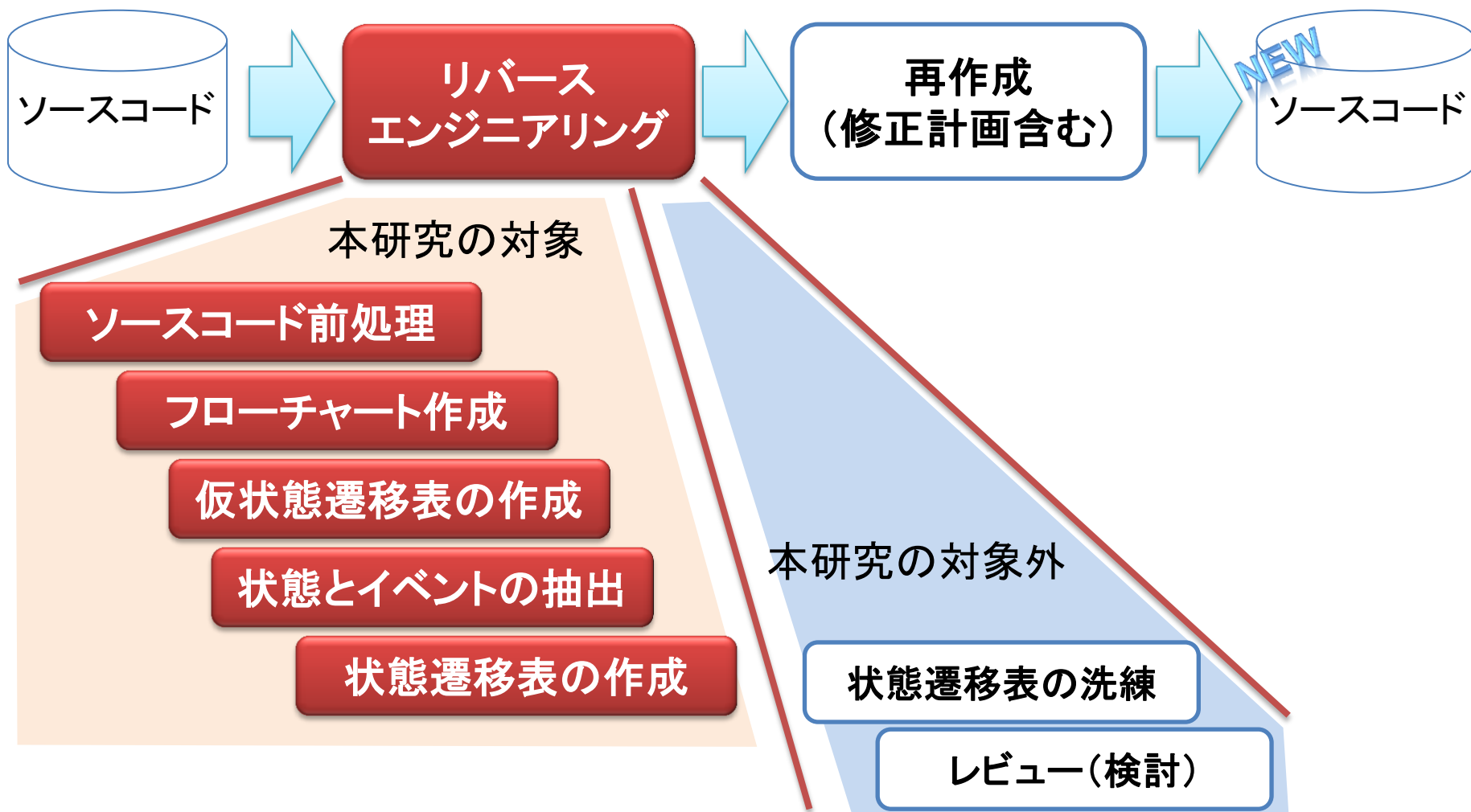
一般社団法人

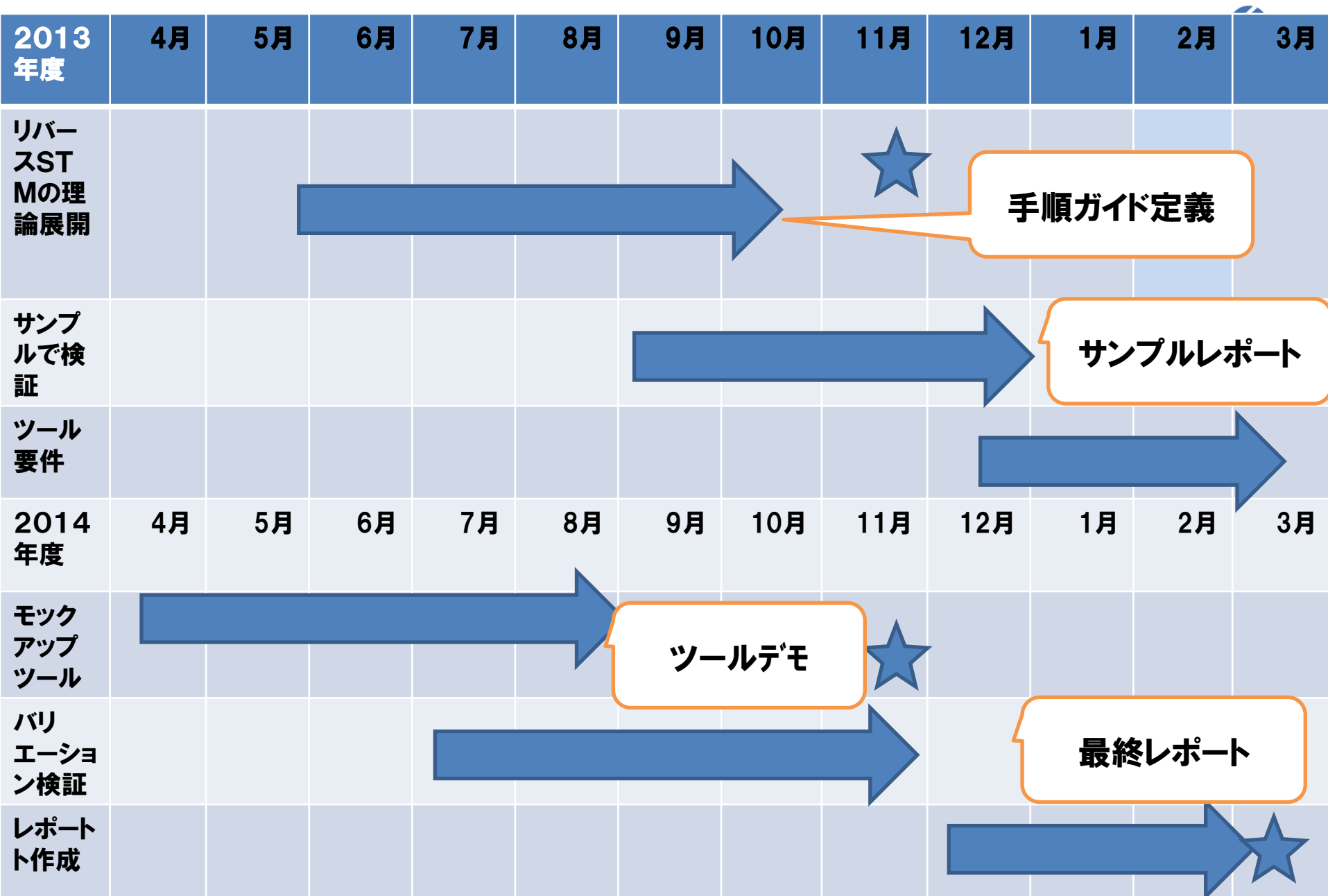
組込みシステム技術協会

Japan Embedded Systems Technology Association

© Japan Embedded Systems Technology Association 2013

■【リファクタリングの流れと研究対象範囲】





一般社団法人

組込みシステム技術協会

Japan Embedded Systems Technology Association

© Japan Embedded Systems Technology Association 2013

リバースモデリング作業手順



一般社団法人

組込みシステム技術協会

Japan Embedded Systems Technology Association



①レガシーコードの整形(ツール化検討)

- ・コメント、# ifdefを削除する。
- ・解析範囲のtop関数を指定する。?

```
char  c[128];
dx=(xE-xI)/YMAX;
dy=(yE-yI)/YMAX;
nc=1max/255; if ( nc<0 ) nc=1;
hdc=GetDC(hWnd);
for( y0=yI,y1=yYMAX; iCYMAX; y0+=dy,i++,y-- )
{
    for( x0=xI,x1=xI; jCYMAX; x0+=dx,i++,j++ )
    {
        y=y0; x=x0;
        //---収束検査---
        for ( k=1; k<1max; k++ )
        {
            x0+=x+y*Gr;
            y0+=x+y*Gr;
            if ( x0*x0+y0*y0>E ) break;
            x=x0; y=y0;
        }
        c[k]=nc;
        if ( c[125] ) c[125];
        SetPixelV(hdc,i,y,RGB(c,c,c));
    }
}
printf("Gr:128,51f",Gr,G);
TextOut(hdc,0,0,cstr1an[1]);
```

```
char  c[128];
dx=(xE-xI)/YMAX;
dy=(yE-yI)/YMAX;
nc=1max/255; if ( nc<0 ) nc=1;
hdc=GetDC(hWnd);
for( y0=yI,y1=yYMAX; iCYMAX; y0+=dy,i++,y-- )
{
    for( x0=xI,x1=xI; jCYMAX; x0+=dx,i++,j++ )
    {
        y=y0; x=x0;
        //---収束検査---
        for ( k=1; k<1max; k++ )
        {
            x0+=x+y*Gr;
            y0+=x+y*Gr;
            if ( x0*x0+y0*y0>E ) break;
            x=x0; y=y0;
        }
        c[k]=nc;
        if ( c[125] ) c[125];
        SetPixelV(hdc,i,y,RGB(c,c,c));
    }
}
printf("Gr:128,51f",Gr,G);
TextOut(hdc,0,0,cstr1an[1]);
```

②スケルトンコードの生成(ツール化検討)

分岐条件と変数の更新位置をgrep。?

```
char  c[128];
dx=(xE-xI)/YMAX;
dy=(yE-yI)/YMAX;
nc=1max/255; if ( nc<0 ) nc=1;
hdc=GetDC(hWnd);
for( y0=yI,y1=yYMAX; iCYMAX; y0+=dy,i++,y-- )
{
    for( x0=xI,x1=xI; jCYMAX; x0+=dx,i++,j++ )
    {
        y=y0; x=x0;
        //---収束検査---
        for ( k=1; k<1max; k++ )
        {
            x0+=x+y*Gr;
            y0+=x+y*Gr;
            if ( x0*x0+y0*y0>E ) break;
            x=x0; y=y0;
        }
        c[k]=nc;
        if ( c[125] ) c[125];
        SetPixelV(hdc,i,y,RGB(c,c,c));
    }
}
printf("Gr:128,51f",Gr,G);
TextOut(hdc,0,0,cstr1an[1]);
```

```
char  c[128];
dx=(xE-xI)/YMAX;
dy=(yE-yI)/YMAX;
nc=1max/255; if ( nc<0 ) nc=1;
hdc=GetDC(hWnd);
for( y0=yI,y1=yYMAX; iCYMAX; y0+=dy,i++,y-- )
{
    for( x0=xI,x1=xI; jCYMAX; x0+=dx,i++,j++ )
    {
        y=y0; x=x0;
        //---収束検査---
        for ( k=1; k<1max; k++ )
        {
            x0+=x+y*Gr;
            y0+=x+y*Gr;
            if ( x0*x0+y0*y0>E ) break;
            x=x0; y=y0;
        }
        c[k]=nc;
        if ( c[125] ) c[125];
        SetPixelV(hdc,i,y,RGB(c,c,c));
    }
}
printf("Gr:128,51f",Gr,G);
TextOut(hdc,0,0,cstr1an[1]);
```

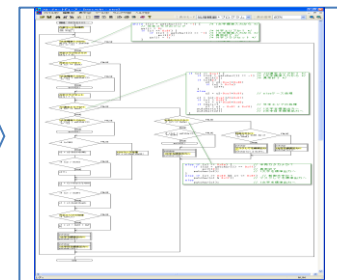




③構文ツリーの作成(解析・構図)

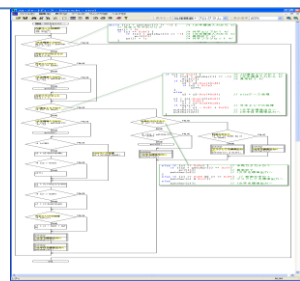
フローチャートを生成し、
構文ツリー図を作成する

```
char c[128];
def(xE=0)/MAX;
def(xE=0)/MAX;
mc1max/255; if (mc<0) mc=0;
hdc=GetDC(hWnd);
for( yB=yS,i=0,y=TMARZ iCYMARZ; yB=yS,i++,y-- )
for( xB=xS,j=0,x=0; jCYMARZ; xB=xS,j++,x++ )
{
    y=yB; x=xB;
    // 変数初期化
    for( k=1; k<C1max; k++ )
    {
        xBk=x+y*Cr;
        yBk=x+y*Ci;
        if ( xBk>255 || yBk>255 ) break;
        x=xBk; y=yBk;
    }
    c[k]=mc;
    if ( c[i]>255 ) c[i]=255;
    SetPixel(hdc,i,j,RGB(c[i],c[i]));
}
sprintf(s,"Gr: %d, %d", C1max, C1min);
TextOut(hdc,0,0,c,strlen(s));
```



④状態遷移表の作成

分岐条件を階層化した状態遷移表を
作成する



条件		処理
無条件実行		T=in1.S=in2
T=1	S<X1	State==S1 (Out=S)
		State==S2 (Out=0,State=S3)
		else S++,State=S1
	else	State==S1 (Out=X2+X2)
		else (Out=X1),State=S2
T>4	Sate==S1	(Out=S)
	else	(Out=0)



一般社団法人

組込みシステム技術協会

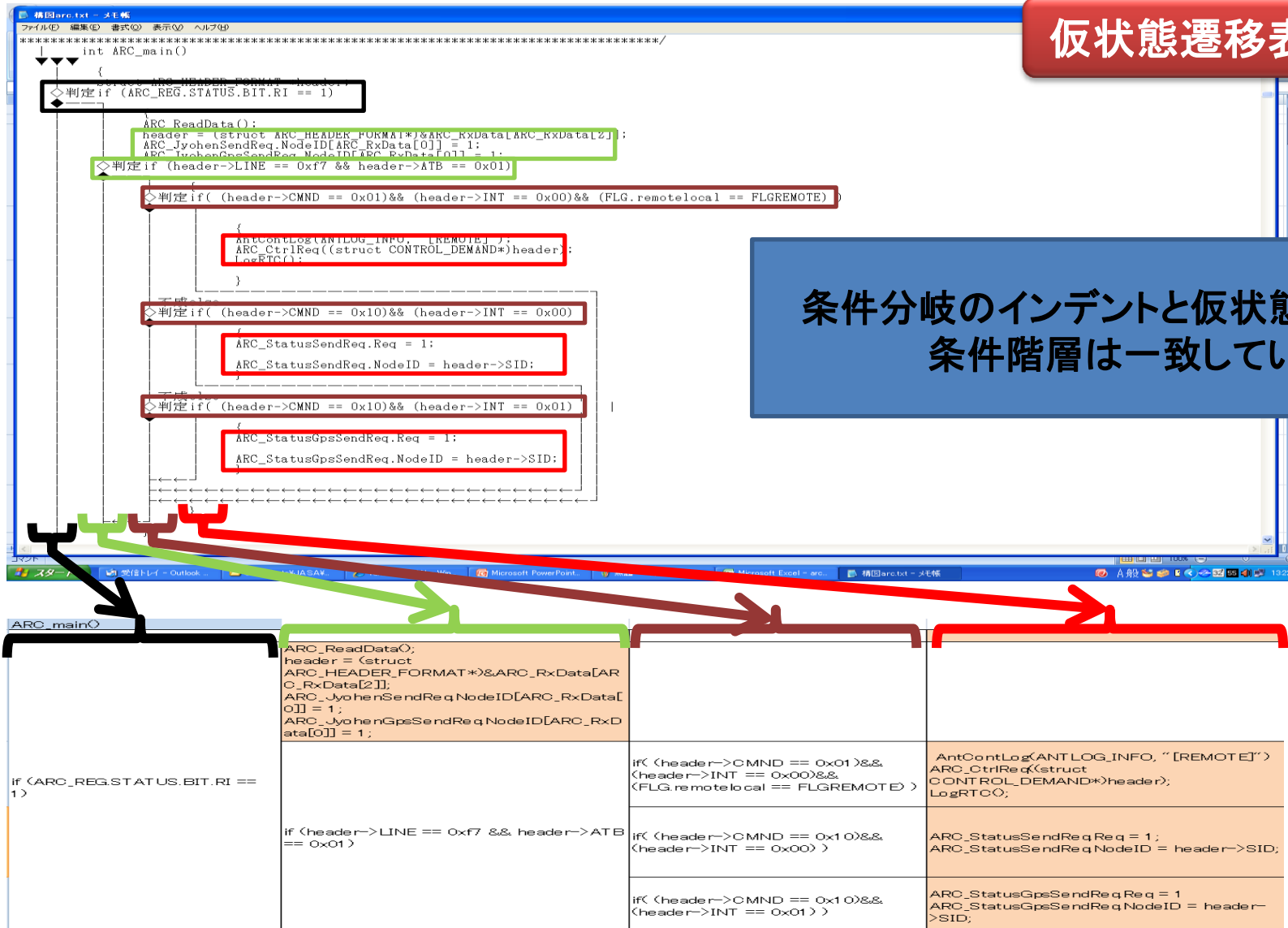
Japan Embedded Systems Technology Association

リバースモデリングの作業手順(④補足)



仮状態遷移表の作成

条件分岐のインデントと仮状態遷移表の条件階層は一致している



仮状態遷移表の作成

条件	処理
無条件実行	T=in1, S=in2
T==1	S++
S<X1	State==S1 (Out=S)
	State==S2 (Out=0), State=S3
	else S++, State=S1
else	State==S1 (Out=X2+X2)
	else (Out=X1), State=S2
T>4	State==S1 (Out=S)
else	(Out=0)

⑤ 不足しているelseを追加する

・ソースコード上で省略されている
「else」を追加する

条件	処理
無条件実行	T=in1, S=in2
T==1	S++
S<X1	State==S1 (Out=S)
	State==S2 (Out=0), State=S3
	else S++, State=S1
else	State==S1 (Out=X2+X1)
	else (Out=X1), State=S2
T>4	State==S1 (Out=S)
else	/
else	(Out=0)

多くの場合、処理の必要がないときには、
「else」「case」「default」が省略されている。

「処理がない」場合、状態遷移表の
処理記載部分には「／」で表現する。

状態とイベントの抽出

状態遷移表の作成

条件	処理
無条件実行	T=in1,S=in2
T==1	S++
S<X1	State==S1 (Out=S) State==S2 (Out=0),State=S3
else	S++,State=S1
else	State==S1 (Out=X1),State=S2
T>4	State==S1 (Out=S) else /
else	(Out=0)

⑥elseを有限値に展開する

・「else」をとりうる値に展開する
(手順⑤で入れた else を値に変える)

条件	処理
無条件実行	T=in1,S=in2
T==1	S++
S<X1	State==S1 (Out=S) State==S2 (Out=0),State=S3 State==S3 S++,State=S1
else	State==S1 (Out=X2+X1) State==S2 (Out=X1),State=S2 State==S3 (Out=X1),State=S2
T>4	State==S1 (Out=S) State==S2 / State==S3 /
else	(Out=0)

条件	処理
無条件実行	T=in1,S=in2
T==1	S++
S<X1	State==S1 (Out=S) State==S2 (Out=0),State=S3 State==S3 S++,State=S1
else	State==S1 (Out=X2+X1) State==S2 (Out=X1),State=S2 State==S3 (Out=X1),State=S2
T>4	State==S1 (Out=S) State==S2 / State==S3 /
else	(Out=0)

⑦状態とイベントの抽出

・状態、イベントを抽出し、
状態遷移表を編集する

	State		
	S1	S2	S3
無条件実行	T=in1,S=in2	T=in1,S=in2	T=in1,S=in2
T==1	S++	S++	S++
S<X1	(Out=S)	(Out=0),State=S3	S++,State=S1
else	(Out=X2+X1)	(Out=X1),State=S2	(Out=X1),State=S2
T>4	(Out=S)	/	/
else	(Out=0)	(Out=0)	(Out=0)



状態遷移表の洗練

レビュー(検討)

	State		
	S1	S2	S3
無条件実行	T=ln1.S=ln2	T=ln1.S=ln2	T=ln1.S=ln2
T==1	S++	S++	S++
S<X1	(Out=S)	(Out=0).State=S3	S++.State=S1
else	(Out=X2+X1)	(Out=X1).State=S2	(Out=X1).State=S2
T>4	(Out=S)	/	/
else	(Out=0)	(Out=0)	(Out=0)



⑧状態遷移表の最適化

- ・状態遷移表の最適化を検討する
 - 状態／イベントの抽象化
 - 状態遷移表の階層化



自動販売機	①初期状態 (入金時)	②入金処理時 (現金投入時)	③商品選択時 (商品投入時)
初期状態	①初期状態	②入金処理時	③商品選択時
入金処理時	②入金処理時	③商品選択時	④商品投入時
商品選択時	③商品選択時	④商品投入時	⑤商品投入時
商品投入時	④商品投入時	⑤商品投入時	⑥商品投入時
商品投入時	⑤商品投入時	⑥商品投入時	⑦商品投入時
商品投入時	⑥商品投入時	⑦商品投入時	⑧商品投入時
商品投入時	⑦商品投入時	⑧商品投入時	⑨商品投入時
商品投入時	⑧商品投入時	⑨商品投入時	⑩商品投入時
商品投入時	⑨商品投入時	⑩商品投入時	⑪商品投入時
商品投入時	⑩商品投入時	⑪商品投入時	⑫商品投入時
商品投入時	⑪商品投入時	⑫商品投入時	⑬商品投入時
商品投入時	⑫商品投入時	⑬商品投入時	⑭商品投入時
商品投入時	⑬商品投入時	⑭商品投入時	⑮商品投入時
商品投入時	⑭商品投入時	⑮商品投入時	⑯商品投入時
商品投入時	⑮商品投入時	⑯商品投入時	⑰商品投入時
商品投入時	⑯商品投入時	⑰商品投入時	⑱商品投入時
商品投入時	⑰商品投入時	⑱商品投入時	⑲商品投入時
商品投入時	⑱商品投入時	⑲商品投入時	⑳商品投入時
商品投入時	⑲商品投入時	⑳商品投入時	㉑商品投入時
商品投入時	㉑商品投入時	㉒商品投入時	㉓商品投入時
商品投入時	㉒商品投入時	㉓商品投入時	㉔商品投入時
商品投入時	㉓商品投入時	㉔商品投入時	㉕商品投入時
商品投入時	㉔商品投入時	㉕商品投入時	㉖商品投入時
商品投入時	㉕商品投入時	㉖商品投入時	㉗商品投入時
商品投入時	㉖商品投入時	㉗商品投入時	㉘商品投入時
商品投入時	㉗商品投入時	㉘商品投入時	㉙商品投入時
商品投入時	㉘商品投入時	㉙商品投入時	㉚商品投入時
商品投入時	㉙商品投入時	㉚商品投入時	㉛商品投入時
商品投入時	㉚商品投入時	㉛商品投入時	㉜商品投入時
商品投入時	㉛商品投入時	㉜商品投入時	㉝商品投入時
商品投入時	㉜商品投入時	㉝商品投入時	㉞商品投入時
商品投入時	㉝商品投入時	㉞商品投入時	㉟商品投入時
商品投入時	㉞商品投入時	㉟商品投入時	㊱商品投入時
商品投入時	㉟商品投入時	㊱商品投入時	㊲商品投入時
商品投入時	㊱商品投入時	㊲商品投入時	㊳商品投入時
商品投入時	㊲商品投入時	㊳商品投入時	㊴商品投入時
商品投入時	㊳商品投入時	㊴商品投入時	㊵商品投入時
商品投入時	㊴商品投入時	㊵商品投入時	㊶商品投入時
商品投入時	㊵商品投入時	㊶商品投入時	㊷商品投入時
商品投入時	㊶商品投入時	㊷商品投入時	㊸商品投入時
商品投入時	㊷商品投入時	㊸商品投入時	㊹商品投入時
商品投入時	㊸商品投入時	㊹商品投入時	㊺商品投入時
商品投入時	㊹商品投入時	㊺商品投入時	㊻商品投入時
商品投入時	㊺商品投入時	㊻商品投入時	㊼商品投入時
商品投入時	㊻商品投入時	㊼商品投入時	㊽商品投入時
商品投入時	㊼商品投入時	㊽商品投入時	㊾商品投入時
商品投入時	㊽商品投入時	㊾商品投入時	㊿商品投入時



一般社団法人

組込みシステム技術協会

Japan Embedded Systems Technology Association

サンプル検証



一般社団法人

組込みシステム技術協会

Japan Embedded Systems Technology Association

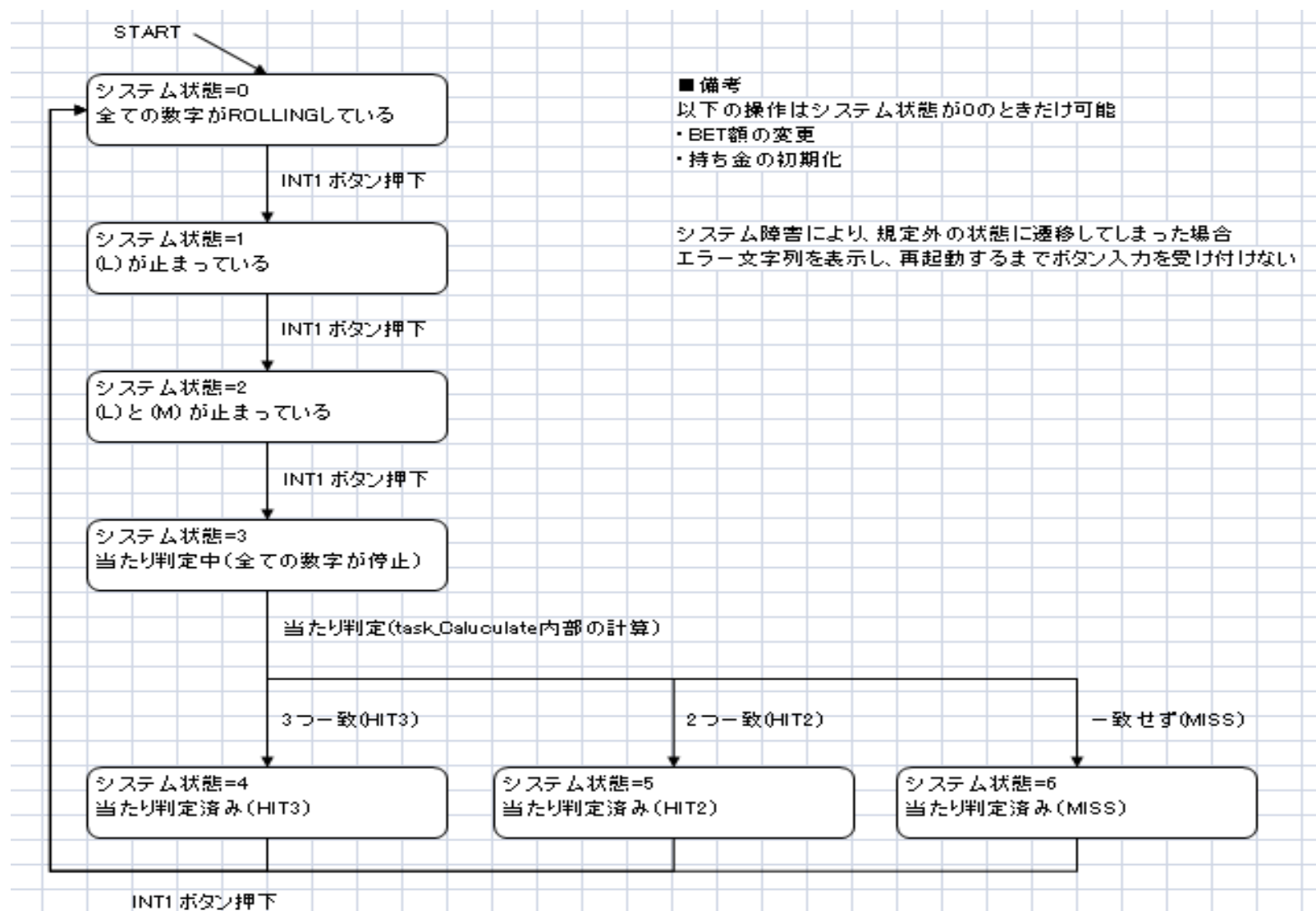
© Japan Embedded Systems Technology Association 2013

スロットマシンを作成せよ！

要求仕様



- ・INTボタン押下で、3つのスロットを左から順に止め、その結果により、持ち金の増減を行う。
- ・起動直後は、すべてrollingさせる。
- ・すべてrollingの状態の時、掛け金を設定できる。
- ・1回目のINT押下で、掛け金を確定し、左のスロットを止める。
- ・2回目のINT押下で、真ん中のスロットを止める。
- ・3回目のINT押下で、右のスロットを止めると同時に、止まった3つの絵柄を比較し、その結果で持ち金を増減させる。
- ・3つとも同じ絵柄のとき、掛け金の5倍を持ち金に加える。
- ・2つが同じ絵柄のとき、掛け金を返す。
- ・3つとも異なる絵柄のとき、掛け金を没収する。
- ・4回目のINT押下で、すべてrolling状態とする



一般社団法人

組込みシステム技術協会

Japan Embedded Systems Technology Association



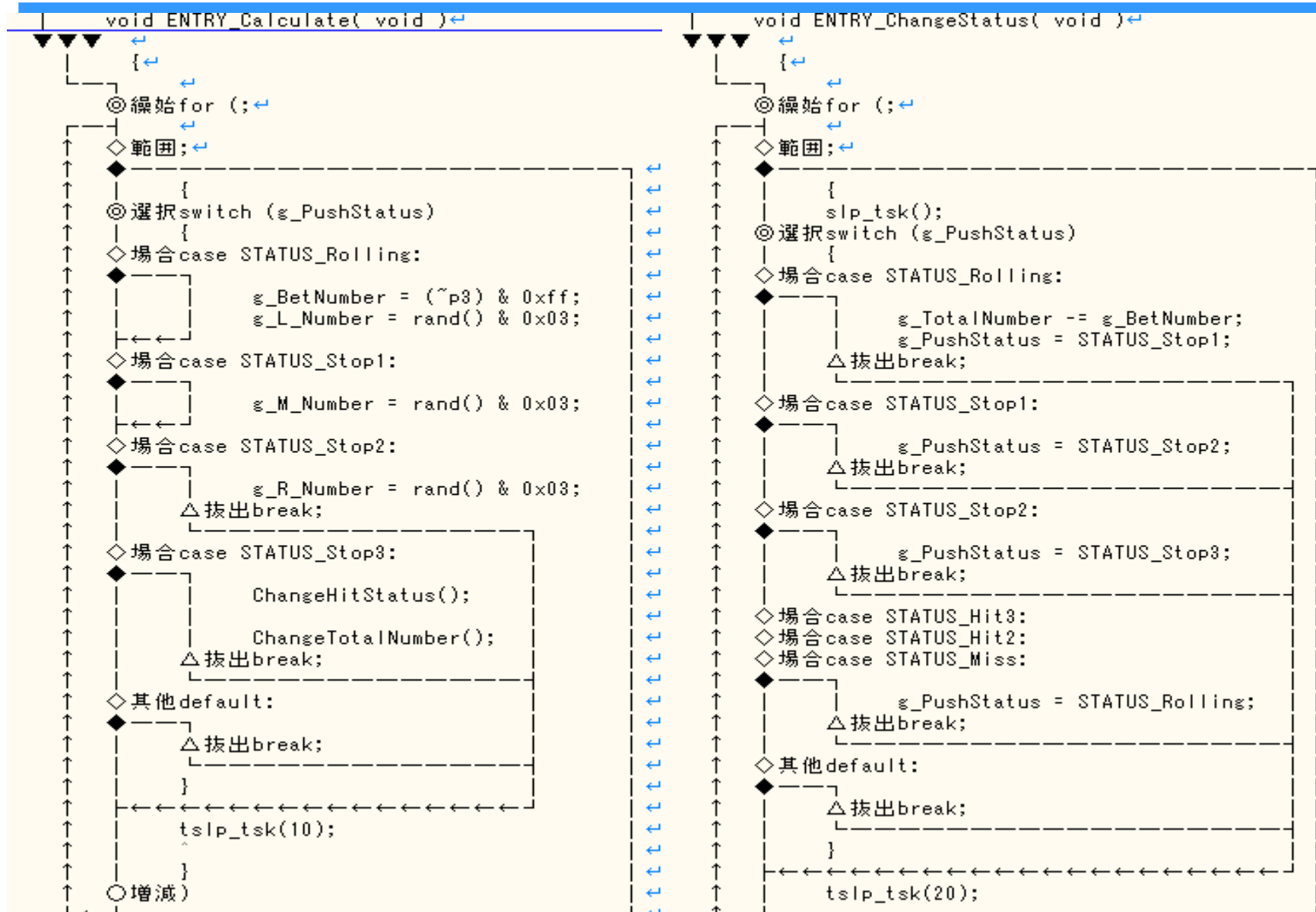
```
void ENTRY_Calculate( void )
{
    for (;;)
    {
        switch (g_PushStatus){
            /* まだ ROLLING 中の数字がある場合 */
            case STATUS_Rolling:
                g_BetNumber = (~p3) & 0xff; /*
BET 額を更新 */
                g_L_Number = rand() & 0x03; /* (L) を乱数で更
新 下二桁 bit(0-3) を取る */
            case STATUS_Stop1:
                g_M_Number = rand() & 0x03;
/* (M) を乱数で更新 下二桁 bit(0-3) を取る */
            case STATUS_Stop2:
                g_R_Number = rand() & 0x03; /*
(R) を乱数で更新 下二桁 bit(0-3) を取る */
                break;
            /* 全ての数字が止まった場合(当たり判定) */
            case STATUS_Stop3:
                ChangeHitStatus(); /* 当たり
判定を行い、ステータスを遷移 */
                ChangeTotalNumber(); /* ステ
ータスに従い、持ち金を更新 */
                break;
            default:
                break;
        }
        tslp_tsk(10); /* 10( * 10msec) スリープする */
    }
}
```

```
void ENTRY_ChangeStatus( void )
{
    for (;;)
    {
        slp_tsk(); /* INT1 ボタン待ち */

        /* システム状態を遷移 */
        switch (g_PushStatus){
            /* まだ ROLLING 中の数字がある場合は次の状態へ */
            case STATUS_Rolling:
                g_TotalNumber -= g_BetNumber; /*
Bet */
                g_PushStatus = STATUS_Stop1;
                break;
            case STATUS_Stop1:
                g_PushStatus = STATUS_Stop2;
                break;
            case STATUS_Stop2:
                g_PushStatus = STATUS_Stop3;
                break;
            /* 当たり判定済みの場合は ROLLING (初期状態)へ */
            case STATUS_Hit3:
            case STATUS_Hit2:
            case STATUS_Miss:
                g_PushStatus = STATUS_Rolling;
                break;
            /* それ以外の状態 */
            default:
                break;
        }

        tslp_tsk(20); /* チャタリング防止 */
        int1ic = INT1_OK; /* INT1 割込み許可(ハンドラ起動時に禁止) */
    }
}
```


サンプルフローチャート





関数	条件	g_PushStatus						
		Rolling	Stop1	Stop2	Stop3	Hit2	Hit3	Miss
ENTRY_Calculate	$\phi((g_L_Number == g_M_Number) \&\& (g_M_Number == g_R_Number))$	/	/	/	$g_PushStatus = STATUS_Hit3;$ $g_TotalNumber += ((g_BetNumber << 2) + g_BetNumber)$	/	/	/
	$\phi((g_L_Number == g_M_Number) \parallel (g_L_Number == g_R_Number) \parallel (g_M_Number == g_R_Number))$	/	/	/	$g_PushStatus = STATUS_Hit2;$ $g_TotalNumber += g_BetNumber;$	/	/	/
	$\phi else$	/	/	/	$g_PushStatus = STATUS_Miss;$	/	/	/
ENTRY_ChangeStatus		$g_TotalNumber -= g_BetNumber;$ $g_PushStatus = STATUS_Stop1;$	$g_PushStatus = STATUS_Stop2;$	$g_PushStatus = STATUS_Stop3;$	/	$g_PushStatus = STATUS_Rolling;$	$g_PushStatus = STATUS_Rolling;$	$g_PushStatus = STATUS_Rolling;$

- rolling/stop1/stop2/stop3とHit2/Hit3/Missは状態の粒度が違う。
- stop3状態での内部条件。





関数	条件	flag_b1_c			
		0	1	2	3
Entry4	L,M,R 一致しない	int0ic=INT0_NG; money=money-bet; flag_b1_c=1;	flag_b1_c=2;	MISS表示 i=0; flag_b1_c=3;	flag_b1_c=0;
	L,M,R 1つ一致	int0ic=INT0_NG; money=money-bet; flag_b1_c=1;	flag_b1_c=2;	money=money+bet; HIT2 表示 i=0; flag_b1_c=3;	flag_b1_c=0;
	L,M,R 2つ以上一致	int0ic=INT0_NG; money=money-bet; flag_b1_c=1;	flag_b1_c=2;	money=money+5*bet; HIT3 表示 i=0; flag_b1_c=3;	flag_b1_c=0;

- 状態変数が意味不明、状態を0,1,2,3の直値で指定
- 条件は状態2の時のみ有効






関数	条件	int1cnt			
		0	1	2	3
entry3	◇total >= bet	total -= bet; int0ic = INTO_NG; int1cnt++;	x	x	x
	◇ranNum1 == ranNum2	◇ranNum1 == ranNum3	int1cnt++;	int1cnt++;	int1cnt++;
	else	else	int1cnt++;	int1cnt++;	int0ic = INTO_OK; int1cnt = 0; betFlag = ENABLE;
	◇(ranNum1 == ranNum3) (ranNum2 == ranNum3)	int1cnt++;	int1cnt++;	total += bet * 5; int1cnt++;	int0ic = INTO_OK; int1cnt = 0; betFlag = ENABLE;
	else	int1cnt++;	int1cnt++;	total += bet; int1cnt++;	int0ic = INTO_OK; int1cnt = 0; betFlag = ENABLE;

- ・状態を++で加算、状態の追加などメンテナンス困難
- ・条件は状態2の時のみ有効

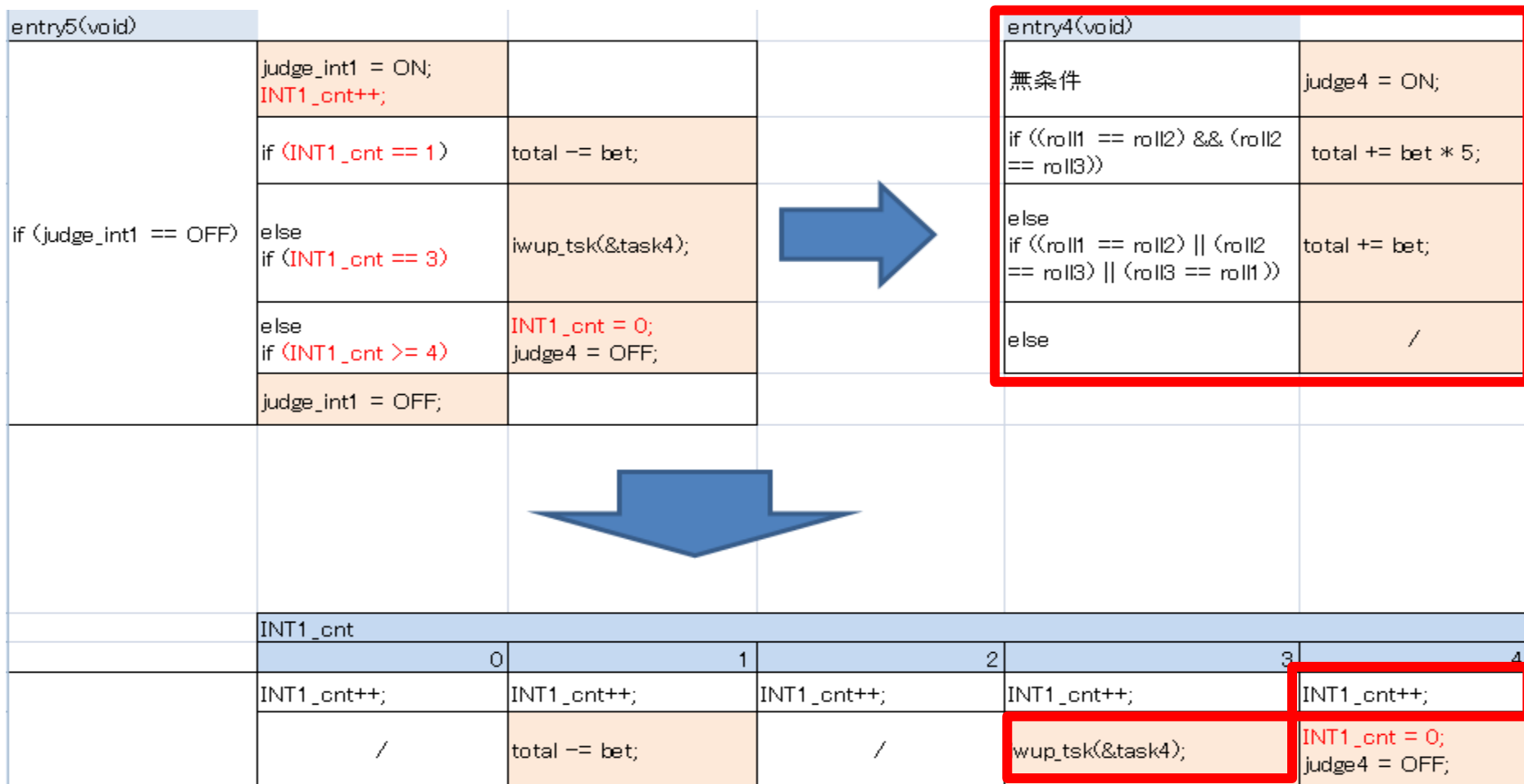




ENTRY_NewLogicTask(void)					
無条件	PressCounter++;				
	bAmount=(int)p3;				
	if(bAmount>Amount)	bAmount=Amount;			
f(PressCounter==1)	Amount-=(int)bAmount;				
f(PressCounter==3)	if(r1==r2 && r2==r3)	Amount += (bAmount*5);			
	else if(r1==r2 r1==r3 r2==r3)	Amount += bAmount;			
f(PressCounter==4)	if(Amount>0)	PressCounter=0;			
					
PressCounter					
	0	1	2	3	4
		PressCounter++;		PressCounter++;	PressCounter++;
PressCounter++;		bAmount=(int)p3; if(bAmount>Amount)のとき bAmount=Amount; Amount-=(int)bAmount;	PressCounter++;	if(r1==r2 && r2==r3)のとき Amount += (bAmount*5); if(r1==r2 r1==r3 r2==r3)のとき Amount += bAmount;	if(Amount>0)のとき PressCounter=0;

- 状態を++で加算、状態の追加など
メンテナンス困難
- 無条件に加算したのち、0に戻す。危険！





- ・状態を++で加算、状態の追加などメンテナンス困難
- ・無条件に加算したのち、0に戻る。危険！
- ・タスクでベットの判定、タスクの必要はない。



一般社団法人

組込みシステム技術協会

Japan Embedded Systems Technology Association



1. **機械的にソースコードから状態遷移表を作成するプロセスが見えてきた。**
2. **振る舞いの可視化、モデル化によりレビューがしやすくなる。**
振る舞いの漏れ・抜けが発見できる。
3. **状態変数名の変更**など、リファクタリングの要素を抽出できる。
4. **言語に依存せず、すべてのコードに適用**できる。



**状態遷移設計研究会では、このような活動に協力
していただけるメンバーを募集しています。
JASA技術本部にご連絡ください。
よろしくお願いします。**

ご清聴ありがとうございました。



一般社団法人

組込みシステム技術協会

Japan Embedded Systems Technology Association

2013年度 状態遷移設計研究会活動紹介
「状態遷移表のリバースモデリングへの適用」

2013/11/21 発行

発行者 一般社団法人 組込みシステム技術協会
東京都中央区日本橋浜町1丁目8-1
TEL: 03(5821)7973 FAX: 03(5821)0444
URL: <http://www.jasa.or.jp>

本書の著作権は一般社団法人組込みシステム技術協会（以下、JASA）が有します。
JASAの許可無く、本書の複製、再配布、譲渡、展示はできません。
また本書の改変、翻案、翻訳の権利はJASAが占有します。
その他、JASAが定めた著作権規程に準じます。